

## ロボットが動かないときのチェックシート

### 1. ロボットについて

分野	内容	くわしいこと	チェック
部品	ただ正しい部品ですか。	エルイーディー：LED	
		ブザー：Buzzer	
		音センサー：Sound Censor（サウンドセンサー）	
		光センサー：Light Censor（ライトセンサー）	
		タッチセンサー：Touch Censor（タッチセンサー）	
		加速度センサー：Accelerometer（エクセロメータ）	
		赤外線フォトリフレクター：IR Photorelector （アイアールフォトリフレクタ）	
つなぎ方	基板の灰色・黒・黒とコードの灰色・黒・黒があっ ていますか。		
	部品にコードがきっちりハマっていますか。		
電池	電池は十分ですか。※電池の確認は「もし〜」は 使わないでDCモーターを動かしてください。		
動かし方	プログラムをさくせい・てんそうを使った場合	USBケーブルはぬいていますか。	
		スイッチを入れましたか。	
	テストモードを使った場合	USBケーブルはつないでいますか。	
		スイッチは入っていますか。（モーターを使う場合） 「プログラムをはじめる」を押しましたか。	

2. <sup>にゆうしゆつりよく</sup>入出力せっていについて

つか 使った部品 <small>ぶひん</small>	どこにつなぎ ましたか	どこに <sup>にゆうしゆつりよく</sup> 入出力せっ ていをしまし たか	ばしょ 場所	つか 使った部品 <small>ぶひん</small>	どこにつなぎ ましたか	どこに <sup>にゆうしゆつりよく</sup> 入出力せっ ていをしまし たか	ばしょ 場所
ディーシー D C モーター				エルイーディーあお L E D 青			—
ディーシー D C モーター				エルイーディーみどり L E D 緑			—
サーボモーター				エルイーディーあか L E D 赤			—
サーボモーター				エルイーディーしろ L E D 白			
サーボモーター				ブザー			—
サーボモーター				ひかり 光センサー			—
サーボモーター				おと 音センサー			—
サーボモーター				タッチセンサー			—
サーボモーター				せきがいせん 赤外線フォトリ フレクター			
サーボモーター				せきがいせん 赤外線フォトリ フレクター			
				かそくど 加速度センサー			—

### 3 プログラムについて

3.1 あなたは何がしたいですか。なるべくくわしく書いてください。くわしく書けば書くほど成功に近づきます。

---

3.2 うまくいかないところはどこですか。また、それを解決するためにどうすればいいですか。

うまくいかないところ

---

かいけつほうほう  
解決方法

3.3 あなたがしたいことをするにはどのようなプログラムを<sup>か</sup>書けばいいですか。

プログラム

<sup>よ</sup>読み<sup>かた</sup>方

### 3.4 プログラムの<sup>かくにん</sup>確認

分野	内容	チェック
プログラム	センサーの <sup>あた</sup> 値 とプログラムに <sup>か</sup> 書いた <sup>あた</sup> 値 がありますか。テストモードで <sup>かくにん</sup> 確認しましたか。	
	等号 (=)、 <sup>ふとうごう</sup> 不等号 (<、>)、 <sup>じょうけん</sup> 条件 (かつ、または) はしたいこととあっていますか。※1	
	言い <sup>た</sup> 足りないことはありませんか。※2	
	「もし」 <sup>つか</sup> を使った <sup>ばあい</sup> 場合、「ずっと」 <sup>つか</sup> を使っていますか。	
理論 <sup>りろん</sup> の理解 <sup>りかい</sup>	テキストを <sup>よ</sup> 読んで <sup>りろん</sup> 理論を <sup>りかい</sup> 理解しましたか。	
	※プログラムの <sup>まるうつ</sup> 丸写しではありません。あなたが <sup>せつめい</sup> したいことを <sup>さいしよ</sup> 説明しているところを <sup>よ</sup> 最初から読んで「なぜそうするのか」「どうしてそうなるのか」を <sup>りかい</sup> 理解してください。	
	あなたの <sup>まわ</sup> 周り <sup>で</sup> に <sup>き</sup> 出来ている人はいますか。いたら <sup>き</sup> 聞いてみましょう。	

※1 <sup>とうごう</sup>等号 (=)、<sup>ふとうごう</sup>不等号 (<、>)、<sup>じょうけん</sup>条件 (かつ、または)

- ・ <sup>おと</sup>音センサー > 10 <sup>おと</sup>音センサーは 10 より<sup>おお</sup>大きい (<sup>おと</sup>音センサー<sup>だい</sup>大なり 10)
- ・ <sup>おと</sup>音センサー < 10 <sup>おと</sup>音センサーは 10 より<sup>ちい</sup>小さい (<sup>おと</sup>音センサー<sup>しょう</sup>小なり 10)
- ・ <sup>おと</sup>音センサー = 10 <sup>おと</sup>音センサーは 10 (<sup>おと</sup>音センサー<sup>いこーる</sup>イコール 10)
- ・ <sup>りょうほう</sup>かつ <sup>じょうけん</sup>両方の条件をみます
- ・ <sup>じょうけん</sup>または <sup>じょうけん</sup>どちらかの条件をみます

※2 <sup>い</sup>言い<sup>た</sup>足りないこと

- ・ DC モーター：はやさを～にする、こちら<sup>むき</sup>むき (ぎゃく<sup>むき</sup>むき) にかいてんする、～びようまつ。
- ・ LED、ブザー：～びようまつ
- ・ <sup>つか</sup>センサー<sup>ばあい</sup>を使った場合：「もし～なら～」か「もし～なら～、そうでなければ～」